

Chapitre 13

Vecteurs

Table des matières

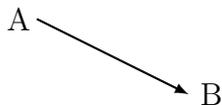
1 Définitions et généralités	2
2 Égalité de vecteurs et configurations	3
3 Addition de vecteurs et multiplication d'un vecteur par un réel	4
3.1 Définition de l'addition de vecteurs	4
3.2 Cas particuliers remarquables	5
3.3 Multiplication d'un vecteur par un réel	6

1 Définitions et généralités

Définition 1

Soient A et B deux points du plan. La translation qui envoie A sur B est matérialisée par un **vecteur**, noté \overrightarrow{AB} , et caractérisé par :

- sa **direction** ;
- son **sens** ;
- sa longueur, appelée **norme** et notée $\|\overrightarrow{AB}\|$.



Remarque.

Le point A est l'origine du vecteur \overrightarrow{AB} et le point B est son extrémité.

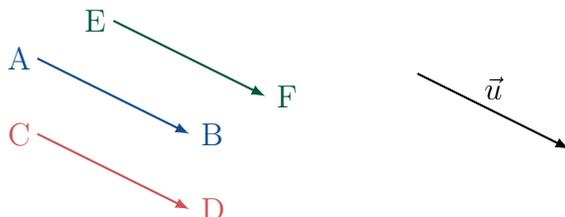
Définition 2

Deux vecteurs sont égaux si, et seulement si, ils définissent la même translation.

Exemple.

Les trois vecteurs \overrightarrow{AB} , \overrightarrow{CD} et \overrightarrow{EF} ci-dessous sont égaux. On dit que ce sont des **représentants** d'un même vecteur abstrait, noté \vec{u} . De plus, on note :

$$\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD} = \overrightarrow{EF} = \vec{u}$$



Proposition 1

Deux vecteurs sont égaux si, et seulement si, ils ont même direction, même sens et même norme.

Définition 3

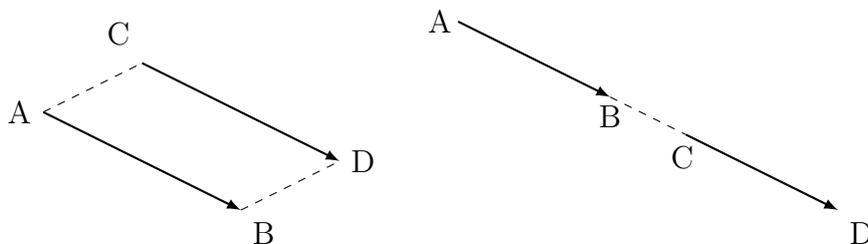
- Quel que soit le point A, le vecteur \overrightarrow{AA} est appelé **vecteur nul** et on note $\overrightarrow{AA} = \vec{0}$.
- Quels que soient les points A et B, le vecteur \overrightarrow{BA} est appelé **vecteur opposé** du vecteur \overrightarrow{AB} et on note $\overrightarrow{BA} = -\overrightarrow{AB}$.

2 Égalité de vecteurs et configurations

Proposition 2

Pour tous points A, B, C et D distincts :

$$\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD} \iff \text{ABDC est un parallélogramme (éventuellement aplati).}$$



Démonstration.

- Supposons que $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$. On va montrer que ABDC est un parallélogramme.
 - ★ **On sait que :** $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$.
On utilise la propriété 1 : Si deux vecteurs sont égaux, alors ils ont même direction, même sens et même norme.
On peut conclure que : \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} ont même direction, même sens et même norme. En particulier, les droites (AB) et (CD) sont parallèles et $AB = CD$.
 - ★ **On sait que :** dans le quadrilatère ABDC, les côtés opposés [AB] et [DC] sont parallèles et de même longueur.
On utilise la propriété : Si un quadrilatère possède deux côtés opposés parallèles et de même longueur, alors c'est un parallélogramme.
On peut conclure que : ABDC est un parallélogramme.
- Réciproquement, supposons que ABDC est un parallélogramme. On va montrer que $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$.
 - ★ **On sait que :** ABDC est un parallélogramme.
On utilise la propriété : Si un quadrilatère est un parallélogramme, alors ses côtés opposés sont parallèles et de même longueur.
On peut conclure que : les droites (AB) et (CD) sont parallèles et que $AB = CD$.
 - ★ Ainsi, on a démontré que \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} ont même direction et même norme. Par ailleurs, le quadrilatère est ABDC (et non pas ABCD) donc les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} ont même sens.
 - ★ **On sait que :** \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} ont même direction, même sens et même norme.
On utilise la propriété 1 : Si deux vecteurs ont même direction, même sens et même norme, alors ils sont égaux.
On peut conclure que : $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$.

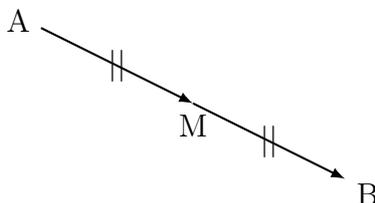
□



Proposition 3

Pour tous points A, B et M distincts :

$$\vec{AM} = \vec{MB} \iff M \text{ est le milieu de } [AB]$$



Démonstration.

$$\begin{aligned} \vec{AM} = \vec{MB} &\iff \vec{AM} \text{ et } \vec{MB} \text{ ont même direction, même sens et même norme.} \\ &\iff (AM) \text{ et } (MB) \text{ sont parallèles, le sens de A vers M est le même} \\ &\quad \text{que celui de M vers B et } AM = MB. \\ &\iff A, M \text{ et B sont alignés dans cet ordre et } AM = MB \\ &\iff M \text{ est le milieu de } [AB] \end{aligned}$$

□

3 Addition de vecteurs et multiplication d'un vecteur par un réel

3.1 Définition de l'addition de vecteurs

Proposition 4

L'enchaînement successif de deux translations est également une translation.

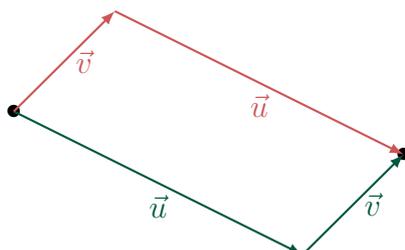
Définition 4

Si \vec{u} et \vec{v} sont deux vecteurs, on définit la translation de vecteur $\vec{u} + \vec{v}$ comme étant la succession de la translation de vecteur \vec{u} suivie de la translation de vecteur $\vec{v} + \vec{u}$.

Proposition 5

Pour tous vecteurs \vec{u} et \vec{v} :

$$\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}.$$

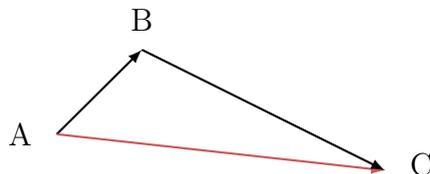


3.2 Cas particuliers remarquables

Proposition 6 – Relation de Chasles

Pour tous points A, B et C :

$$\vec{AB} + \vec{BC} = \vec{AC}.$$



Démonstration.

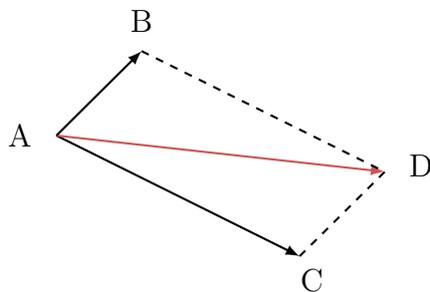
La translation de vecteur $\vec{AB} + \vec{BC}$ est la succession de translations qui transforme A en B puis B en C. Elle transforme donc A en C et c'est donc la translation de vecteur \vec{AC} .
Autrement dit, $\vec{AB} + \vec{BC} = \vec{AC}$. □

Proposition 7 – Identité du parallélogramme

Pour tous points A, B et C :

$$\vec{AB} + \vec{AC} = \vec{AD}$$

où D est l'unique point tel que ABDC est un parallélogramme.



Démonstration.

On sait que : ABDC est un parallélogramme.

On utilise la propriété 1 : Si ABDC est un parallélogramme, alors $\vec{AC} = \vec{BD}$.

On peut conclure que : $\vec{AC} = \vec{BD}$.

Ainsi,

$$\begin{aligned} \vec{AB} + \vec{AC} &= \vec{AB} + \vec{BD} \\ &= \vec{AD} \quad (\text{d'après la relation de Chasles}) \end{aligned}$$

□



Définition 5

Soustraire un vecteur, c'est additionner son opposé.

Exemple.

$\vec{AB} - \vec{DB} = \vec{AB} + \vec{BD} = \vec{AD}$ (d'après la relation de Chasles).

3.3 Multiplication d'un vecteur par un réel

Définition 6

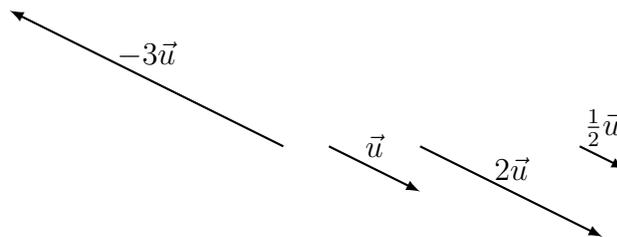
Soit \vec{u} un vecteur et $\lambda \in \mathbb{R}$.

- Si $\lambda > 0$ alors \vec{u} et $\lambda\vec{u}$ ont même direction, même sens et $\|\lambda\vec{u}\| = \lambda\|\vec{u}\|$.
- Si $\lambda < 0$ alors \vec{u} et $\lambda\vec{u}$ ont même direction, sont de sens contraire et $\|\lambda\vec{u}\| = -\lambda\|\vec{u}\|$.
- Si $\lambda = 0$ alors $\lambda\vec{u} = \vec{0}$.

Remarque.

Dans tous les cas, on a $\|\lambda\vec{u}\| = |\lambda| \times \|\vec{u}\|$.

Exemple.



Proposition 8

Soient \vec{r} et \vec{s} deux vecteurs et soient $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$. On a alors :

- $(\lambda + \mu)\vec{r} = \lambda\vec{r} + \mu\vec{r}$
- $\lambda(\vec{r} + \vec{s}) = \lambda\vec{r} + \lambda\vec{s}$
- $\lambda(\mu\vec{r}) = (\lambda\mu)\vec{r}$.

Exemple.

Illustration du deuxième point de la Proposition 8 avec $\lambda = 2$: $2(\vec{r} + \vec{s}) = 2\vec{r} + 2\vec{s}$

