

# Chapitre 13

## Vecteurs

### Table des matières

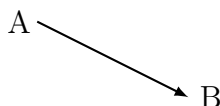
<b>1</b>	<b>Définitions et généralités</b>	<b>2</b>
<b>2</b>	<b>Égalité de vecteurs et configurations</b>	<b>3</b>
<b>3</b>	<b>Addition de vecteurs et multiplication d'un vecteur par un réel</b>	<b>4</b>
3.1	Définition de l'addition de vecteurs . . . . .	4
3.2	Cas particuliers remarquables . . . . .	5
3.3	Multiplication d'un vecteur par un réel . . . . .	6

# 1 Définitions et généralités

## Définition 1

Soient A et B deux points du plan. La translation qui envoie A sur B est matérialisée par un **vecteur**, noté  $\overrightarrow{AB}$ , et caractérisé par :

- sa **direction** ;
- son **sens** ;
- sa longueur, appelée **norme** et notée  $\|\overrightarrow{AB}\|$ .



**Remarque.**

Le point A est l'origine du vecteur  $\overrightarrow{AB}$  et le point B est son extrémité.

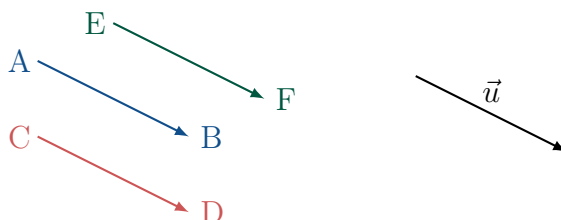
## Définition 2

Deux vecteurs sont égaux si, et seulement si, ils définissent la même translation.

**Exemple.**

Les trois vecteurs  $\overrightarrow{AB}$ ,  $\overrightarrow{CD}$  et  $\overrightarrow{EF}$  ci-dessous sont égaux. On dit que ce sont des **représentants** d'un même vecteur abstrait, noté  $\vec{u}$ . De plus, on note :

$$\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD} = \overrightarrow{EF} = \vec{u}$$



## Proposition 1

Deux vecteurs sont égaux si, et seulement si, ils ont même direction, même sens et même norme.

## Définition 3

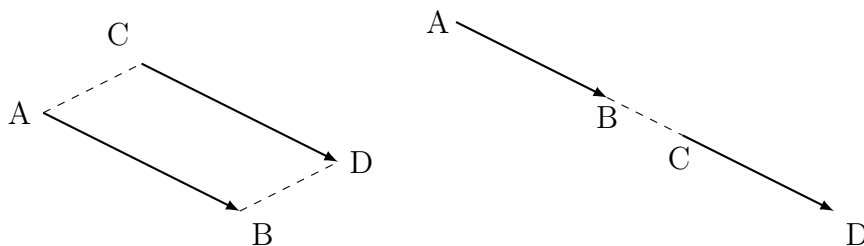
- Quel que soit le point A, le vecteur  $\overrightarrow{AA}$  est appelé **vecteur nul** et on note  $\overrightarrow{AA} = \vec{0}$ .
- Quels que soient les points A et B, le vecteur  $\overrightarrow{BA}$  est appelé **vecteur opposé** du vecteur  $\overrightarrow{AB}$  et on note  $\overrightarrow{BA} = -\overrightarrow{AB}$ .

## 2 Égalité de vecteurs et configurations

### Proposition 2

Pour tous points A, B, C et D distincts :

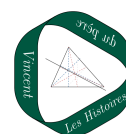
$$\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD} \iff \text{ABDC est un parallélogramme (éventuellement aplati).}$$



*Démonstration.*

- Supposons que  $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$ . On va montrer que ABDC est un parallélogramme.
  - ★ **On sait que :**  $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$ .  
**On utilise la propriété 1 :** Si deux vecteurs sont égaux, alors ils ont même direction, même sens et même norme.  
**On peut conclure que :**  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{CD}$  ont même direction, même sens et même norme. En particulier, les droites (AB) et (CD) sont parallèles et  $AB = CD$ .
  - ★ **On sait que :** dans le quadrilatère ABDC, les côtés opposés [AB] et [DC] sont parallèles et de même longueur.  
**On utilise la propriété :** Si un quadrilatère possède deux côtés opposés parallèles et de même longueur, alors c'est un parallélogramme.  
**On peut conclure que :** ABDC est un parallélogramme.
- Réciproquement, supposons que ABDC est un parallélogramme. On va montrer que  $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$ .
  - ★ **On sait que :** ABDC est un parallélogramme.  
**On utilise la propriété :** Si un quadrilatère est un parallélogramme, alors ses côtés opposés sont parallèles et de même longueur.  
**On peut conclure que :** les droites (AB) et (CD) sont parallèles et que  $AB = CD$ .
  - ★ Ainsi, on a démontré que  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{CD}$  ont même direction et même norme. Par ailleurs, le quadrilatère est ABDC (et non pas ABCD) donc les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{CD}$  ont même sens.
  - ★ **On sait que :**  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{CD}$  ont même direction, même sens et même norme.  
**On utilise la propriété 1 :** Si deux vecteurs ont même direction, même sens et même norme, alors ils sont égaux.  
**On peut conclure que :**  $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$ .

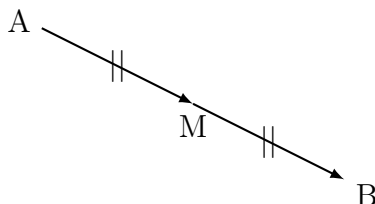
□



**Proposition 3**

Pour tous points A, B et M distincts :

$$\vec{AM} = \vec{MB} \iff M \text{ est le milieu de } [AB]$$



*Démonstration.*

$$\begin{aligned} \vec{AM} = \vec{MB} &\iff \vec{AM} \text{ et } \vec{MB} \text{ ont même direction, même sens et même norme.} \\ &\iff (AM) \text{ et } (MB) \text{ sont parallèles, le sens de A vers M est le même} \\ &\quad \text{que celui de M vers B et } AM = MB. \\ &\iff A, M \text{ et B sont alignés dans cet ordre et } AM = MB \\ &\iff M \text{ est le milieu de } [AB] \end{aligned}$$

□

### 3 Addition de vecteurs et multiplication d'un vecteur par un réel

#### 3.1 Définition de l'addition de vecteurs

**Proposition 4**

L'enchaînement successif de deux translations est également une translation.

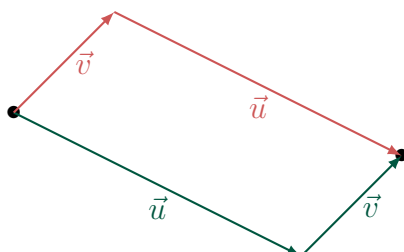
**Définition 4**

Si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont deux vecteurs, on définit la translation de vecteur  $\vec{u} + \vec{v}$  comme étant la succession de la translation de vecteur  $\vec{u}$  suivie de la translation de vecteur  $\vec{v} + \vec{u}$ .

**Proposition 5**

Pour tous vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  :

$$\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}.$$

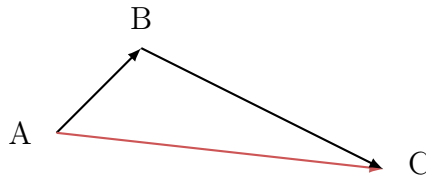


### 3.2 Cas particuliers remarquables

#### Proposition 6 – Relation de Chasles

Pour tous points A, B et C :

$$\vec{AB} + \vec{BC} = \vec{AC}.$$



*Démonstration.*

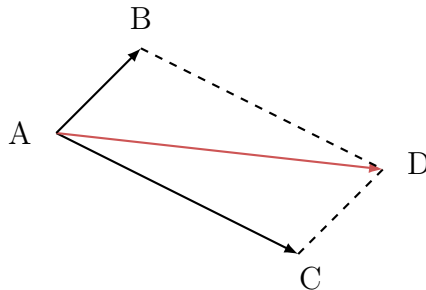
La translation de vecteur  $\vec{AB} + \vec{BC}$  est la succession de translations qui transforme A en B puis B en C. Elle transforme donc A en C et c'est donc la translation de vecteur  $\vec{AC}$ .  
Autrement dit,  $\vec{AB} + \vec{BC} = \vec{AC}$ . □

#### Proposition 7 – Identité du parallélogramme

Pour tous points A, B et C :

$$\vec{AB} + \vec{AC} = \vec{AD}$$

où D est l'unique point tel que ABDC est un parallélogramme.



*Démonstration.*

**On sait que :** ABDC est un parallélogramme.

**On utilise la propriété 1 :** Si ABDC est un parallélogramme, alors  $\vec{AC} = \vec{BD}$ .

**On peut conclure que :**  $\vec{AC} = \vec{BD}$ .

Ainsi,

$$\begin{aligned} \vec{AB} + \vec{AC} &= \vec{AB} + \vec{BD} \\ &= \vec{AD} \quad (\text{d'après la relation de Chasles}) \end{aligned}$$

□

**Définition 5**

Soustraire un vecteur, c'est additionner son opposé.

**Exemple.**

$\vec{AB} - \vec{DB} = \vec{AB} + \vec{BD} = \vec{AD}$  (d'après la relation de Chasles).

**3.3 Multiplication d'un vecteur par un réel**

**Définition 6**

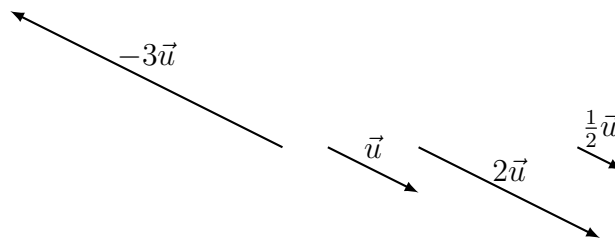
Soit  $\vec{u}$  un vecteur et  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

- Si  $\lambda > 0$  alors  $\vec{u}$  et  $\lambda\vec{u}$  ont même direction, même sens et  $\|\lambda\vec{u}\| = \lambda\|\vec{u}\|$ .
- Si  $\lambda < 0$  alors  $\vec{u}$  et  $\lambda\vec{u}$  ont même direction, sont de sens contraire et  $\|\lambda\vec{u}\| = -\lambda\|\vec{u}\|$ .
- Si  $\lambda = 0$  alors  $\lambda\vec{u} = \vec{0}$ .

**Remarque.**

Dans tous les cas, on a  $\|\lambda\vec{u}\| = |\lambda| \times \|\vec{u}\|$ .

**Exemple.**



**Proposition 8**

Soient  $\vec{r}$  et  $\vec{s}$  deux vecteurs et soient  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ . On a alors :

- $(\lambda + \mu)\vec{r} = \lambda\vec{r} + \mu\vec{r}$
- $\lambda(\vec{r} + \vec{s}) = \lambda\vec{r} + \lambda\vec{s}$
- $\lambda(\mu\vec{r}) = (\lambda\mu)\vec{r}$ .

**Exemple.**

Illustration du deuxième point de la Proposition 8 avec  $\lambda = 2$  :  $2(\vec{r} + \vec{s}) = 2\vec{r} + 2\vec{s}$

